



FP1 : L'utilisateur peut ramasser les bâtonnets.

FP2 : On pourra récolter les données de rotation sous forme de tableau de bord html. L'accès à ce tableau de bord se fera par WIFI depuis son PC, tablette ou smartphone. On pourra télécharger une archive des données du bâton avec un identifiant que l'utilisateur pourra noter sur le sachet de récolte du bâton.

FC1 : Le moteur doit tourner à 2400 tr/min (± 50 tr/min). La vitesse de rotation doit être vérifiée une fois par minute et enregistré.

FC2 : Une interface html permettra d'accéder au données du capteur (vitesse du moteur, température et humidité du boîtier). L'accès à l'interface html se fera par WIFI. La vitesse du moteur sera modifiable à partir de l'interface html. Le réseau LORA servira à envoyer des données brutes. Le capteur disposera d'un bouton pour allumer ou éteindre le réseau WIFI.

FC3 : L'utilisateur peut programmer des plages horaires où le capteur fonctionne.

FC4 : Le capteur doit avoir une autonomie de 7 à 8 jours en fonctionnant 24h/24. Le capteur devra être muni d'un bouton pour allumer et éteindre le capteur avec une temporisation de 2 secondes.

FC5 : La température et l'humidité à l'intérieur du boîtier sont enregistrés tous les 1/4 d'heures.

FC6 : Le capteur doit être étanche.

